

Quanto è accurata la soluzione di un sistema lineare

Il nostro obiettivo è risolvere

$$A\mathbf{x} = \mathbf{b}.$$

In realtà quando lavoriamo al calcolatore, gli elementi di A e di \mathbf{b} vengono approssimati con i loro rappresentanti di macchina, quindi i nostri dati diventano $\hat{A} = A + \delta A$ e $\hat{\mathbf{b}} = \mathbf{b} + \delta \mathbf{b}$.

Di conseguenza troveremo la soluzione $\hat{\mathbf{x}}$ del sistema **perturbato**

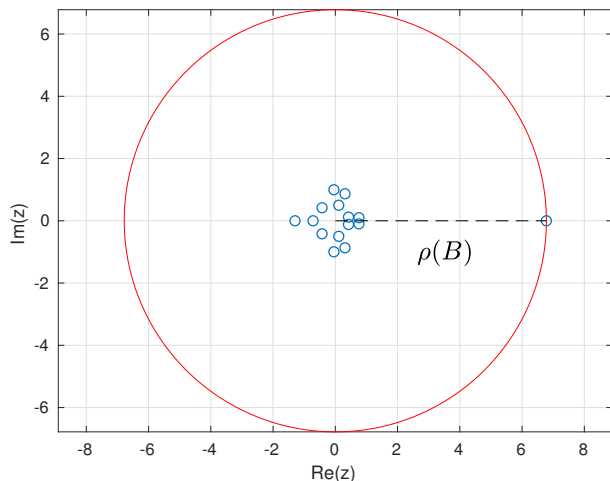
$$\hat{A}\hat{\mathbf{x}} = \hat{\mathbf{b}}.$$

\mathbf{x} = soluzione esatta, $\hat{\mathbf{x}}$ = soluzione approssimata.

Vogliamo stimare l'**errore relativo sulla soluzione esatta**

$$\frac{\|\mathbf{x} - \hat{\mathbf{x}}\|}{\|\mathbf{x}\|}$$

Raggio spettrale di una matrice



$$\rho(B) = \max_{i=1, \dots, n} |\lambda_i(B)| \quad \text{raggio spettrale di } B \quad (1)$$

e $\lambda_i(B)$ sono gli autovalori della matrice B .

Norma di matrice e Numero di condizionamento

Siano A e B matrici in $\mathbb{R}^{n \times n}$, $\alpha \in \mathbb{R}$.

Norma di matrice: $\|\cdot\| : \mathbb{R}^{n \times n} \rightarrow [0, +\infty)$:

1. $\|A\| \geq 0$ e $\|A\| = 0 \Leftrightarrow A = 0$ (positività);
2. $\|\alpha A\| = |\alpha| \cdot \|A\|$ (omogeneità);
3. $\|A\| + \|B\| \leq \|A\| + \|B\|$ (dis. triangolare).

$$\text{Norma 2: } \|A\|_2 = \sqrt{\rho(A^T A)}$$

$$\text{Norma } \infty: \|A\|_\infty = \max_{1 \leq i \leq n} \sum_{j=1}^n |a_{ij}|$$

$$\text{Norma 1: } \|A\|_1 = \max_{1 \leq j \leq n} \sum_{i=1}^n |a_{ij}|$$

Numero di condizionamento di una matrice A :

$$K(A) = \|A\| \cdot \|A^{-1}\|.$$

Si ha $K(A) \geq 1$ per ogni matrice A .

Stima a priori

Ricordo che $\delta A = A - \hat{A}$.

Teorema. Se $\|\delta A\| < 1/\|A^{-1}\|$, allora vale la seguente stima:

$$\frac{\|\mathbf{x} - \hat{\mathbf{x}}\|}{\|\mathbf{x}\|} \leq K(A) \left(\frac{\|A - \hat{A}\|}{\|A\|} + \frac{\|\mathbf{b} - \hat{\mathbf{b}}\|}{\|\mathbf{b}\|} \right).$$

$\left(\frac{\|A - \hat{A}\|}{\|A\|} + \frac{\|\mathbf{b} - \hat{\mathbf{b}}\|}{\|\mathbf{b}\|} \right)$ è l'errore sui dati.

$K(A)$ è il **fattore di amplificazione dell'errore sui dati**.

Posso stimare l'errore sulla soluzione ancor **prima di risolvere** il sistema lineare, semplicemente conoscendo l'errore sui dati ed il condizionamento di A .

Matrici bene e mal condizionate

Fissato l'errore sui dati, maggiore è $K(A)$ e maggiore sarà l'errore sulla soluzione.

$$\blacktriangleright \text{ se } \frac{\|\delta A\|}{\|A\|} \text{ e } \frac{\|\delta \mathbf{b}\|}{\|\mathbf{b}\|} \sim \epsilon_M \sim 10^{-16} \text{ e } K(A) \lesssim 10^5 \Rightarrow \frac{\|\mathbf{x} - \hat{\mathbf{x}}\|}{\|\mathbf{x}\|} \sim 10^{-11},$$

$$\blacktriangleright \text{ se } \frac{\|\delta A\|}{\|A\|} \text{ e } \frac{\|\delta \mathbf{b}\|}{\|\mathbf{b}\|} \sim \epsilon_M \sim 10^{-3} \text{ e } K(A) \lesssim 10^5 \Rightarrow \frac{\|\mathbf{x} - \hat{\mathbf{x}}\|}{\|\mathbf{x}\|} \lesssim 10^2!!!!,$$

Se $K(A) \lesssim 10^2$ diciamo che A è **ben condizionata**, altrimenti diciamo che A è **mal condizionata**.

A ben condizionata: a piccoli errori sui dati corrispondono piccoli errori sulla soluzione del sistema lineare.

A mal condizionata: a piccoli errori sui dati possono corrispondere GROSSI errori sulla soluzione del sistema lineare.

Per calcolare $K(A)$ il comando di MATLAB è: `cond(A)`.

In realtà possiamo solo calcolare $K(\hat{A})$ e non $K(A)$.

Esempio di matrice molto mal condizionata

La matrice di Hilbert (di dimensione n) è

$$A = H_n = \begin{bmatrix} 1 & 1/2 & 1/3 & \dots & 1/n \\ 1/2 & 1/3 & 1/4 & \dots & 1/(n+1) \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1/n & 1/(n+1) & 1/(n+2) & \dots & 1/(2n-1) \end{bmatrix}.$$

In matlab: `n=6; A=hilb(n); K=cond(A)`

Se supponiamo che gli unici **errori sui dati** siano quelli di arrotondamento, cioè dell'ordine di $u \simeq 10^{-16}$, allora la **stima a priori** dice:

$$\frac{\|\mathbf{x} - \hat{\mathbf{x}}\|}{\|\mathbf{x}\|} \lesssim K(A)u.$$

1. Prendere $\mathbf{b} = A * \text{ones}(n, 1)$ (equivale a dire che la soluzione esatta è $\mathbf{x} = [1, \dots, 1]^T$),
2. risolvere il sistema $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$,
3. calcolare l'errore relativo sulla soluzione esatta e verificare la validità della stima a priori.