

Calcolo del determinante di una matrice

Si sa che se $A = B \cdot C$, allora $\det(A) = \det(B) \cdot \det(C)$.

Se voglio calcolare il $\det(A)$ posso sfruttare la fattorizzazione LU.

$$\text{se } A = LU \quad \Rightarrow \quad \det(A) = \det(L) \cdot \det(U).$$

Poichè sia L che U sono triangolari, i loro determinanti sono dati dal prodotto degli elementi diagonali.

Sappiamo che $\ell_{ii} = 1$, quindi $\det(L) = \ell_{11} \cdots \ell_{nn} = 1$ e quindi

$$\det(A) = \det(U) = u_{11} \cdots u_{nn}.$$

Per calcolare $\det(A)$ non si applica la regola di Laplace (che ha un costo $\sim n!$ operazioni), ma si esegue la fattorizzazione LU ($\sim 2n^3/3$ operazioni)

Calcolo dell'inversa di una matrice

Data $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ invertibile, $?A^{-1} : AA^{-1} = I$
 $X = A^{-1}$ è una matrice incognita.

$$A \quad X \quad = \quad I$$

Per la definizione di prodotto tra matrici

$$AX = I \Leftrightarrow Ax_j = e_j \quad \text{per } j = 1, \dots, n$$

Per calcolare $X = A^{-1}$ devo risolvere n sistemi lineari tutti con la stessa matrice A e termini noti e_j .

calcolo la fattorizzazione LU (con pivotazione) di A **UNA VOLTA SOLA**

for $j = 1 : n$

pongo $b = e_j$

risolvo $Ly = Pb$

risolvo $Ux = y$

copio x nel vettore colonna j – *simo* della matrice

end

Costo computazionale

Se A è una matrice senza struttura particolare (non è diagonale, non è triangolare, non è tridiagonale, ...),

il calcolo di A^{-1} costa

$$\frac{2}{3}n^3 + n \cdot (2n^2) = \frac{8}{3}n^3 \text{ operazioni elementari}$$

Esempio

Calcolare la matrice inversa di

$$A = \begin{pmatrix} 10 & 4 & 3 & -2 \\ 2 & 20 & 20 & -1 \\ 3 & -6 & 4 & 3 \\ -3 & 0 & 3 & 1 \end{pmatrix}$$

Calcolare il vettore $x = A^{-1}b$

Ricordando che

$$x = A^{-1}b \quad \Leftrightarrow Ax = b$$

per calcolare x :

- **NON** serve calcolare A^{-1} (che costerebbe $\sim \frac{8}{3}n^3$ operazioni),
- **MA** basta risolvere il sistema lineare $x = A^{-1}b$ con un costo al più di $\sim \frac{2}{3}n^3$ operazioni.